

LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW
KARYA ILMIAH : JURNAL ILMIAH *

Lampiran 6
 Surat Edaran Dirjen Sumber
 Daya Iptek dan DIKTI
 Nomor : 0864/E4/2015
 Tanggal : 1 Oktober 2015

Judul Karya Ilmiah (Artikel)	Control strategy for fixed-time leader–follower consensus for multi-agent systems with chained-form dynamics		
Jumlah Penulis	4 Orang		
Status Pengusul **	Penulis Pertama	Penulis Ke-4	Penulis-Korespondensi
Identitas Jurnal Ilmiah	a. Nama Jurnal	Nonlinear Dynamics	
	b. Nomor ISSN	0924-090X	
	c. Volume, nomor, bulan, tahun	Volume 96, issue 4, June 2019	
	d. Penerbit	Springer	
	e. DOI artikel (jika ada)	https://doi.org/10.1007/s11071-019-04953-3	
	f. Alamat Web jurnal	https://link.springer.com/article/10.1007/s11071-019-04953-3	
	g. Terindeks di Scimagojr/Thomson Reuter ISI Knowledge atau di ...	Q1	

Kategori Publikasi Jurnal ilmiah (Beri v pada kategori yang tepat)	<input checked="" type="checkbox"/>	Jurnal Ilmiah Internasional/Internasional bereputasi
	<input type="checkbox"/>	Jurnal Ilmiah Nasional Terakreditasi
	<input type="checkbox"/>	Jurnal Ilmiah Nasional /Nasional terindeks di DOAJ, CABI, COPERNICUS **

Hasil Penilaian Peer Review

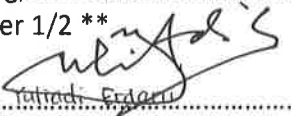
Komponen Yang Dinilai	Nilai Maksimal Jurnal Ilmiah			Nilai Akhir Yang Diperoleh
	Internasional/Internasional Bereputasi** <input checked="" type="checkbox"/>	Nasional Terakreditasi <input type="checkbox"/>	Nasional *** <input type="checkbox"/>	
a. Kelengkapan unsur isi artikel (10%)	2.4			
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	7.2			
c. Kecukupan dan kemutakhiran data /informasi dan metodologi (30%)	7.2			
d. Kelengkapan unsur dan kualitas terbitan/jurnal (30%)	7.2			
Total = 100%	24.0			
Nilai Pengusul				

Catatan Penilaian paper oleh Reviewer:

Metode yg dikembangkan memiliki kebaruan pd penerapan ke Multi-Agent System

Bandung,

Reviewer 1/2 **


 Tatmad Ertanto

NIP 196807021997021001

Unit Kerja : Jurusan Teknik Otomasi Manufaktur & Meatronika

Jabatan : Lektor Kepala

Pangkat/Gol. Ruang : Pembina Utama Muda / IVc

*dinilai oleh dua Reviewer secara terpisah

**coret yang tidak perlu

***nasional/terindeks di DOAJ, CABI, COPERNICUS

LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW
KARYA ILMIAH : JURNAL ILMIAH *

Lampiran 6
 Surat Edaran Dirjen Sumber
 Daya Iptek dan DIKTI
 Nomor : 0864/E4/2015
 Tanggal : 1 Oktober 2015

Judul Karya Ilmiah (Artikel)	Control strategy for fixed-time leader–follower consensus for multi-agent systems with chained-form dynamics		
Jumlah Penulis	4 Orang		
Status Pengusul **	Penulis Pertama	Penulis Ke-4	Penulis Korespondensi
Identitas Jurnal Ilmiah	a. Nama Jurnal	Nonlinear Dynamics	
	b. Nomor ISSN	0924-090X	
	c. Volume, nomor, bulan, tahun	Volume 96, issue 4, June 2019	
	d. Penerbit	Springer	
	e. DOI artikel (jika ada)	https://doi.org/10.1007/s11071-019-04953-3 ✓	
	f. Alamat Web jurnal	https://link.springer.com/article/10.1007/s11071-019-04953-3 ✓	
	g. Terindeks di Scimagojr/Thomson Reuter ISI Knowledge atau di ...	Q1 ✓	

Kategori Publikasi Jurnal ilmiah (Beri v pada kategori yang tepat)	<input checked="" type="checkbox"/>	Jurnal Ilmiah Internasional/Internasional bereputasi ✓
	<input type="checkbox"/>	Jurnal Ilmiah Nasional Terakreditasi
	<input type="checkbox"/>	Jurnal Ilmiah Nasional /Nasional terindeks di DOAJ, CABI, COPERNICUS **

Hasil Penilaian Peer Review

Komponen Yang Dinilai	Nilai Maksimal Jurnal Ilmiah			Nilai Akhir Yang Diperoleh
	Internasional/Internasional Bereputasi** <input checked="" type="checkbox"/>	Nasional Terakreditasi <input type="checkbox"/>	Nasional *** <input type="checkbox"/>	
a. Kelengkapan unsur isi artikel (10%)	✓			
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	✓			
c. Kecukupan dan kemutakhiran data /informasi dan metodologi (30%)	✓			
d. Kelengkapan unsur dan kualitas terbitan/jurnal (30%)	✓			
Total = 100%				
Nilai Pengusul	24.0			

Catatan Penilaian paper oleh Reviewer:

Secara umum baik & mantap & bermanfaat dan aplikasinya

Bandung,

Reviewer 1/2 **

[Signature]
 Ismet P.1

NIP 196006031992011001

Unit Kerja : Jurusan Teknik Perancangan Manufaktur

Jabatan : Lektor Kepala

Pangkat/Gol. Ruang : Pembina Tk I / IV b

*dinilai oleh dua Reviewer secara terpisah

**coret yang tidak perlu

***nasional/terindeks di DOAJ, CABI, COPERNICUS